

O JEDNOZNACZNOŚCI ROZWIĄZANIA PEWNYCH MIESZANYCH ZAGADNIENÍ BRZEGOWYCH DLA PÓŁPRZESTRZENI MIKROPOLARNEJ

STANISŁAW MATYSIAK, ANNA WACHECKA-SKOWRON (WARSZAWA)

Oznaczenia

$x \equiv (x_1, x_2, x_3)$ kartezjański układ współrzędnych prostokątnych,

$$D = \{(x_1, x_2) \in R^2 : x_1 > 0, x_2 \in R\},$$

∂D brzeg zbioru D , $\bar{D} = D \cup \partial D$,

u wektor przemieszczenia,

φ wektor obrotu,

σ_{ij} składowe tensora naprężeń siłowych,

μ_{ij} składowe tensora naprężeń momentowych,

$X = (0, 0, X_3)$ wektor sił masowych,

$Y = (Y_1, Y_2, 0)$ wektor momentów masowych,

$\alpha, \beta, \gamma, \varepsilon, \mu$ stałe materiałowe,

$f_{,i} = \frac{\partial f}{\partial x_i}$ pochodna cząstkowa względem x_i ,

$$\nabla^2 = \frac{\partial^2}{\partial x_1^2} + \frac{\partial^2}{\partial x_2^2}, \quad K = \varphi_{1,1} + \varphi_{2,2},$$

$$K(0, \delta) = \{(x_1, x_2) : x_1^2 + x_2^2 < \delta^2\},$$

$C^k(B)$ klasa funkcji ciągłych wraz z pochodnymi do rzędu k na B ,

γ_{ij} niesymetryczny tensor odkształcenia,

\varkappa_{ij} niesymetryczny tensor skrętno-giętny.

1. Wstęp

Przedmiotem rozważań będą mieszane zagadnienia brzegowe dla półprzestrzeni sprężystej (opisujące zagadnienia szczelin w nieograniczonym ośrodku Cosseratów lub zagadnienia kontaktowe) rozpatrzone w ramach liniowej niesymetrycznej teorii sprężystości [1]. Założymy, że ośrodek znajduje się w drugim płaskim stanie odkształcenia opisanym przez wektory przemieszczenia u i obrotu φ w postaci [2]

$$(1.1) \quad u(x_1, x_2) = (0, 0, u_3), \quad \varphi(x_1, x_2) = (\varphi_1, \varphi_2, 0).$$

Równania równowagi w tym przypadku są następujące:

$$(1.2) \quad \begin{aligned} [(\gamma + \varepsilon)\nabla^2 - 4\alpha]\varphi_1 + (\beta + \gamma - \varepsilon)k_{,1} + 2\alpha u_{3,2} + Y_1 &= 0, \\ [(\gamma + \varepsilon)\nabla^2 - 4\alpha]\varphi_2 + (\beta + \gamma - \varepsilon)k_{,2} - 2\alpha u_{3,1} + Y_2 &= 0, \\ (\mu + \alpha)\nabla^2 u_3 + 2\alpha(\varphi_{2,1} - \varphi_{1,2}) + X_3 &= 0. \end{aligned}$$

Ze stanem odkształcenia (1.1) związany jest stan naprężenia o składowych niezerowych:

$$\begin{aligned}
 \sigma_{13} &= (\mu + \alpha)u_{3,1} + 2\alpha\varphi_2, \\
 \sigma_{23} &= (\mu + \alpha)u_{3,2} - 2\alpha\varphi_1, \\
 \sigma_{31} &= (\mu - \alpha)u_{3,1} - 2\alpha\varphi_2, \\
 \sigma_{32} &= (\mu - \alpha)u_{3,2} + 2\alpha\varphi_1, \\
 \mu_{11} &= (2\gamma + \beta)\varphi_{1,1} + \beta\varphi_{2,2}, \\
 \mu_{12} &= (\gamma + \varepsilon)\varphi_{2,1} + (\gamma - \varepsilon)\varphi_{1,2}, \\
 \mu_{22} &= (2\gamma + \beta)\varphi_{2,2} + \beta\varphi_{1,1}, \\
 \mu_{21} &= (\gamma + \varepsilon)\varphi_{1,2} + (\gamma - \varepsilon)\varphi_{2,1}, \\
 \mu_{33} &= \frac{\beta}{2(\gamma + \beta)}(\mu_{11} + \mu_{22}),
 \end{aligned}
 \tag{1.3}$$

2. Twierdzenie o jednoznaczności

Rozpatrzmy mieszane zagadnienia brzegowe dla obszaru \bar{D} opisane przez:

a) układ równań równowagi (1.2),

b) warunki brzegowe w postaci

$$\begin{aligned}
 \sigma_{13}(0, x_2) &= f_1(x_2) \quad \text{dla } |x_2| < a, \\
 u_3(0, x_2) &= f_2(x_2) \quad \text{dla } |x_2| > a, \\
 \mu_{11}(0, x_2) &= f_3(x_2) \quad \text{dla } x_2 \in R, \\
 \mu_{12}(0, x_2) &= f_4(x_2) \quad \text{dla } x_2 \in R,
 \end{aligned}
 \tag{2.1}$$

lub

$$\begin{aligned}
 \sigma_{13}(0, x_2) &= f_1(x_2) \quad \text{dla } |x_2| < a, \\
 u_3(0, x_2) &= f_2(x_2) \quad \text{dla } |x_2| > a, \\
 \mu_{11}(0, x_2) &= f_3(x_2) \quad \text{dla } |x_2| < a, \\
 \varphi_1(0, x_2) &= f_4(x_2) \quad \text{dla } |x_2| > a, \\
 \mu_{12}(0, x_2) &= f_5(x_2) \quad \text{dla } x_2 \in R,
 \end{aligned}
 \tag{2.2}$$

lub

$$\begin{aligned}
 \sigma_{13}(0, x_2) &= f_1(x_2) \quad \text{dla } |x_2| < a, \\
 u_3(0, x_2) &= f_2(x_2) \quad \text{dla } |x_2| > a, \\
 \mu_{11}(0, x_2) &= f_3(x_2) \quad \text{dla } x_2 \in R, \\
 \mu_{12}(0, x_2) &= f_4(x_2) \quad \text{dla } |x_2| < a, \\
 \varphi_2(0, x_2) &= f_5(x_2) \quad \text{dla } |x_2| > a,
 \end{aligned}
 \tag{2.3}$$

lub

$$\begin{aligned}
 \sigma_{13}(0, x_2) &= f_1(x_2) \quad \text{dla } |x_2| < a, \\
 u_3(0, x_2) &= f_2(x_2) \quad \text{dla } |x_2| > a, \\
 \mu_{11}(0, x_2) &= f_3(x_2) \quad \text{dla } |x_2| < a, \\
 \varphi_1(0, x_2) &= f_4(x_2) \quad \text{dla } |x_2| > a, \\
 \mu_{12}(0, x_2) &= f_5(x_2) \quad \text{dla } |x_2| < a, \\
 \varphi_2(0, x_2) &= f_6(x_2) \quad \text{dla } |x_2| > a,
 \end{aligned}
 \tag{2.4}$$

c) warunki wypromieniowania w nieskończoności

$$(2.5) \quad \lim_{\delta \rightarrow +\infty} \int_{\partial \bar{K}(0, \delta) \cap D} (\sigma_{j3} u_3 + \mu_{ji} \varphi_i) d\sigma = 0,$$

lub

$$(2.6) \quad \lim_{|x| \rightarrow +\infty} u_3(x) = 0, \quad \lim_{|x| \rightarrow +\infty} \varphi_i(x) = 0, \quad \lim_{|x| \rightarrow +\infty} |x| \sigma_{j3}(x) = 0, \\ \lim_{|x| \rightarrow +\infty} |x| \mu_{ij} = 0, \quad i, j = 1, 2, 3, \quad |x| = \sqrt{x_1^2 + x_2^2}.$$

Można zauważyć, że warunki lokalne (2.6) implikują warunki całkowe (2.5) (w obecnej pracy nie będziemy się zajmować szerszą dyskusją relacji pomiędzy lokalnymi i całkowymi warunkami wypromieniowania w nieskończoności). Rozpatrujemy również

d) warunki w punktach $(0, a)$ i $(0, -a)$ w postaci

(2.7) istnieje taka stała rzeczywista $M > 0$, że $|u_3| < M$, $|\varphi_i| < M$, ($i = 1, 2$) w D , [3] lub [3]

$$(2.8) \quad \lim_{r_1 \rightarrow 0^+} \int_{\partial \bar{K}((0, a), r_2) \cap D} (\sigma_{j3} u_3 + \mu_{ji} \varphi_i) d\sigma = 0, \\ \lim_{r_2 \rightarrow 0^+} \int_{\partial \bar{K}((0, a), r_1) \cap D} (\sigma_{j3} u_3 + \mu_{ji} \varphi_i) d\sigma = 0.$$

O funkcjach X_3, Y_1, Y_2, f_i , ($i = 1, 2, \dots, 6$) przyjmujemy, że istnieje dla nich rozwiązanie wyżej określonych zagadnień brzegowych w półpłaszczyźnie \bar{D} , które spełnia warunek

$$u_3, \varphi_1, \varphi_2 \in C^2(D) \cap C^1(\bar{D} - \{(0, a), (0, -a)\}).$$

Niech $\{u'_3, \varphi'_1, \varphi'_2\}$ oraz $\{u''_3, \varphi''_1, \varphi''_2\}$ spełniają równania równowagi (1.2), takie same warunki brzegowe (jeden z układów (2.1), (2.2), (2.3), (2.4)), identyczne warunki wypromieniowania w nieskończoności oraz taki sam z warunków (2.7) lub (2.8).

Wprowadzimy następujące oznaczenia:

$$(2.9) \quad \bar{u}_3 = u'_3 - u''_3, \quad \bar{\varphi}_i = \varphi'_i - \varphi''_i, \quad i = 1, 2, \\ \bar{\gamma}_{ji} = \gamma'_{ji} - \gamma''_{ji}, \quad \bar{\kappa}_{ji} = \kappa'_{ji} - \kappa''_{ji}, \\ \bar{\sigma}_{ji} = \sigma'_{ji} - \sigma''_{ji}, \quad \bar{\mu}_{ji} = \mu'_{ji} - \mu''_{ji},$$

gdzie (na podstawie związków geometrycznych i równań konstytutywnych dla drugiego płaskiego stanu odkształcenia [2]) oznaczono

$$(2.10) \quad \bar{\gamma}_{j3} = \bar{u}_{3,j} - \varepsilon_{kj3} \bar{\varphi}_k, \\ \bar{\kappa}_{ji} = \bar{\varphi}_{i,j}, \\ \bar{\sigma}_{j,3} = (\mu + \alpha) \bar{\gamma}_{j3} + (\mu - \alpha) \bar{\gamma}_{3j}, \quad j = 1, 2, \\ \bar{\mu}_{ji} = (\gamma + \varepsilon) \bar{\kappa}_{ji} + (\gamma - \varepsilon) \bar{\kappa}_{ij} + \beta \bar{\kappa}_{kk} \delta_{ij}.$$

Równania równowagi w naprężeniach dla wielkości z kreskami mają postać

$$(2.11) \quad \bar{\sigma}_{23} - \bar{\sigma}_{32} + \bar{\mu}_{11,1} + \bar{\mu}_{21,2} = 0, \\ \bar{\sigma}_{31} - \bar{\sigma}_{13} + \bar{\mu}_{12,1} + \bar{\mu}_{22,2} = 0, \\ \bar{\sigma}_{13,1} + \bar{\sigma}_{23,2} = 0.$$

Rozpatrzmy teraz następującą całkę

$$(2.12) \quad F = \int_A [2\mu\bar{\gamma}_{\langle i3\rangle}\bar{\gamma}_{\langle i3\rangle} + 2\alpha\bar{\gamma}_{\langle i3\rangle}\bar{\gamma}_{\langle i3\rangle} + 2\gamma\bar{\kappa}_{\langle ij\rangle}\bar{\kappa}_{\langle ij\rangle} + 2\varepsilon\bar{\kappa}_{\langle ij\rangle}\bar{\kappa}_{\langle ij\rangle} + \beta\bar{\kappa}_{kk}\bar{\kappa}_{nn}]dA,$$

gdzie A oznacza obszar

$$A = [D \cap \bar{K}(0, \delta)] - [D \cap \bar{K}((0, a), r_1)] - [D \cap \bar{K}((0, -a), r_2)].$$

Wykorzystując związki (2.10), (2.11), (2.12) możemy napisać

$$(2.13) \quad F = \int_A [(\bar{\sigma}_{j3}\bar{u}_3)_{,j} + (\bar{\mu}_{ji}\bar{\varphi}_i)_{,j}]dA - \int_A [\varepsilon_{kjl}\bar{\sigma}_{ij}\bar{\varphi}_k - \bar{\mu}_{jl,i}\bar{\varphi}_i - \bar{\sigma}_{j3,j}\bar{u}_3]dA.$$

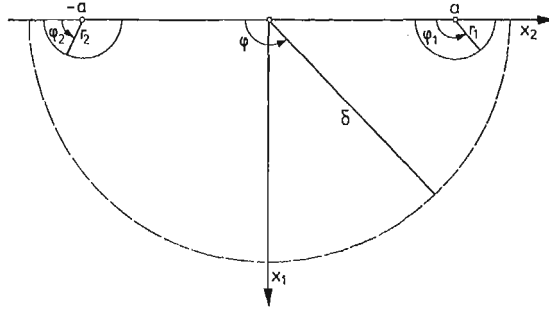
Druga z całek w (2.13) jest równa zero, co widać na podstawie równań równowagi (2.11). Pierwszą całkę możemy przedstawić w postaci

$$(2.14) \quad F = \int_{\partial A} [\bar{\sigma}_{j3}\bar{u}_3 + \bar{\mu}_{ji}\bar{\varphi}_i]n_j d\sigma = - \int_L [\bar{\sigma}_{13}\bar{u}_3 + \bar{\mu}_{11}\bar{\varphi}_1 + \bar{\mu}_{12}\bar{\varphi}_2]dx_2 + \\ + \delta \int_0^\pi [\bar{\sigma}_{j3}\bar{u}_3 + \bar{\mu}_{ji}\bar{\varphi}_i]n_j d\varphi + r_1 \int_0^\pi [\bar{\sigma}_{j3}\bar{u}_3 + \bar{\mu}_{ji}\bar{\varphi}_i]n_j d\varphi_1 + r_2 \int_0^\pi [\bar{\sigma}_{j3}\bar{u}_3 + \bar{\mu}_{ji}\bar{\varphi}_i]n_j d\varphi_2,$$

gdzie

$$L = [-\delta, -a-r_2] \cup [-a+r_2, a-r_1] \cup [a+r_1, \delta],$$

a pozostałe oznaczenia są podane na rys. 1.



Rys. 1

Założmy, że spełnione są warunki (2.8) i niech $\delta \rightarrow \infty$ oraz $r_1 \rightarrow 0^+$, $r_2 \rightarrow 0^+$. Wtedy pierwsza całka we wzorze (2.14) (po L) równa się zero (gdyż wielkości \bar{u}_3 , $\bar{\varphi}_i$, $\bar{\sigma}_{j3}$, $\bar{\mu}_j$ spełniają warunki brzegowe (2.1) lub (2.2) lub (2.3) lub (2.4) — gdzie $f_i = 0$, $i = 1, 2, \dots, 6$). Z przyjęcia warunków wypromieniowania (2.5) lub (2.6) wynika, że druga z całek w (2.14) znika. Trzecia i czwarta całka w (2.14) są równe zero na podstawie (2.8). Otrzymaliśmy więc, że

$$(2.15) \quad F = 0.$$

Założmy teraz, że spełnione są warunki (2.7). Oznaczmy przez

$$(2.16) \quad f(r) = r \int_0^\pi (\bar{\sigma}_{j3}\bar{u}_3 + \bar{\mu}_{ji}\bar{\varphi}_i)n_j d\varphi + r \int_0^\pi (\bar{\sigma}_{j3}\bar{u}_3 + \bar{\mu}_{ji}\bar{\varphi}_i)n_j d\varphi = \\ = \int_{C_r} (\bar{\sigma}_{j3}\bar{u}_3 + \bar{\mu}_{ji}\bar{\varphi}_i)n_j d\varphi.$$

gdzie $C_r = (\partial\bar{K}((0, a), r) \cap D) \cup (\partial\bar{K}((0, -a), r) \cap D)$.

Można zauważyć, że

$$(2.17) \quad f(r) = \int_{C_r} (\bar{p}_3 \bar{u}_3 + \bar{s}_i \bar{\varphi}_i) d\sigma, \quad \text{gdzie} \quad \bar{p}_3 = \bar{\sigma}_{j3} n_j, \quad \bar{s}_i = \bar{\mu}_{ji} n_j.$$

Dla skrócenia zapisu wprowadzimy oznaczenie

$$(2.18) \quad W = \frac{1}{2} [2\mu \bar{\gamma}_{\langle i3 \rangle} \bar{\gamma}_{\langle i3 \rangle} + 2\alpha \bar{\gamma}_{\langle i3 \rangle} \bar{\gamma}_{\langle i3 \rangle} + 2\gamma \bar{\kappa}_{\langle ij \rangle} \bar{\kappa}_{\langle ij \rangle} + 2\varepsilon \bar{\kappa}_{\langle ij \rangle} \bar{\kappa}_{\langle ij \rangle} + \beta \bar{\kappa}_{ij} \bar{\kappa}_{ij}].$$

Możemy wtedy napisać, że (podobnie jak w [4])

$$(2.19) \quad f(r) = 2 \int_A W dA - \int_{\partial \bar{K}(0, \delta) \cap \bar{D}} (\bar{\sigma}_{j3} \bar{u}_3 + \bar{\mu}_{ji} \bar{\varphi}_i) n_j d\sigma.$$

Obliczając pochodną funkcji f otrzymujemy

$$(2.20) \quad f'(r) = -2 \int_{C_r} W d\sigma \leq 0,$$

co oznacza, że funkcja f jest monotonicznie malejąca.

Wykażemy teraz, że istnieje taka stała $c \geq 0$, dla której spełniona jest nierówność:

$$(2.21) \quad |f(r)| \leq c \sqrt{-rf'(r)}.$$

Widzimy, że

$$(2.22) \quad |f(r)| = \left| \int_{C_r} (\bar{p}_3 \bar{u}_3 + \bar{s}_i \bar{\varphi}_i) d\sigma \right| \leq \int_{C_r} |\bar{p}_3 \bar{u}_3 + \bar{s}_i \bar{\varphi}_i| d\sigma \leq \int_{C_r} |\bar{p}_3 \bar{u}_3| d\sigma + \\ + \int_{C_r} |\bar{s}_i \bar{\varphi}_i| d\sigma \leq \int_{C_r} \sqrt{\bar{p}_3 \bar{p}_3} \sqrt{\bar{u}_3 \bar{u}_3} d\sigma + \int_{C_r} \sqrt{\bar{s}_i \bar{s}_i} \sqrt{\bar{\varphi}_j \bar{\varphi}_j} d\sigma \leq \\ \left(\int_{C_r} \bar{p}_3 \bar{p}_3 d\sigma \right)^{1/2} \left(\int_{C_r} \bar{u}_3 \bar{u}_3 d\sigma \right)^{1/2} + \left(\int_{C_r} \bar{s}_i \bar{s}_i d\sigma \right)^{1/2} \left(\int_{C_r} \bar{\varphi}_j \bar{\varphi}_j d\sigma \right)^{1/2} \leq \\ \leq 8M \sqrt{\pi r} \left[\left(\int_{C_r} \bar{p}_3 \bar{p}_3 d\sigma \right)^{1/2} + \left(\int_{C_r} \bar{s}_i \bar{s}_i d\sigma \right)^{1/2} \right],$$

bo $|\bar{u}_3| = |u'_3 - u''_3| \leq |u'_3| + |u''_3| \leq 2M$, analogicznie $|\bar{\varphi}_1| \leq 2M$, $|\bar{\varphi}_2| \leq 2M$, a $\int_{C_r} d\sigma = 2\pi r$.

Dalej mamy

$$(2.23) \quad \int_{C_r} \bar{p}_3 \bar{p}_3 d\sigma = \int_{C_r} \bar{\sigma}_{j3} n_j \bar{\sigma}_{k3} n_k d\sigma \leq \int_{C_r} \bar{\sigma}_{j3} \bar{\sigma}_{j3} d\sigma, \\ \int_{C_r} \bar{s}_i \bar{s}_i d\sigma = \int_{C_r} \bar{\mu}_{ji} n_j \bar{\mu}_{ki} n_k d\sigma \leq \int_{C_r} \bar{\mu}_{ji} \bar{\mu}_{ji} d\sigma,$$

a więc

$$(2.24) \quad \int_{C_r} (\bar{p}_3 \bar{p}_3 + \bar{s}_i \bar{s}_i) d\sigma \leq \int_{C_r} (\bar{\sigma}_{j3} \bar{\sigma}_{j3} + \bar{\mu}_{ji} \bar{\mu}_{ji}) d\sigma \leq \frac{1}{k^2} \int_{C_r} W d\sigma = -\frac{1}{2k^2} f'(r),$$

gdzie wykorzystano dodatnią określoność W , tzn. istnienie takiej stałej $k > 0$, że $W(\bar{\sigma}_{j3}, \bar{\mu}_{ji}) \geq k^2(\bar{\sigma}_{j3} \bar{\sigma}_{j3} + \bar{\mu}_{ji} \bar{\mu}_{ji})$ dla wszystkich $\mathbf{x} \in D$.

Z powyższych nierówności wynika, że

$$(2.25) \quad \left(\int_{C_r} \bar{p}_3 \bar{p}_3 d\sigma \right)^{1/2} \leq \sqrt{\int_{C_r} (\bar{p}_3 \bar{p}_3 + \bar{s}_i \bar{s}_i) d\sigma} \leq \sqrt{-\frac{1}{2k^2} f'(r)},$$

$$\left(\int_{C_r} \bar{s}_i \bar{s}_i d\sigma \right)^{1/2} \leq \sqrt{\int_{C_r} (\bar{p}_3 \bar{p}_3 + \bar{s}_i \bar{s}_i) d\sigma} \leq \sqrt{-\frac{1}{2k^2} f'(r)},$$

czyli

$$(2.26) \quad \left(\int_{C_r} \bar{p}_3 \bar{p}_3 d\sigma \right)^{1/2} + \left(\int_{C_r} \bar{s}_i \bar{s}_i d\sigma \right)^{1/2} \leq 2 \sqrt{-\frac{1}{2k^2} f'(r)}.$$

Funkcję f możemy więc oszacować w następujący sposób

$$(2.27) \quad |f(r)| \leq 8M \sqrt{\pi r} \cdot 2 \sqrt{-\frac{1}{2k^2} f'(r)} = \frac{8M}{k} \sqrt{-2\pi r f'(r)},$$

istnieje więc stała $c \left(c = \frac{8M}{k} \sqrt{2\pi} \right)$, że $|f(r)| \leq c \sqrt{-r f'(r)}$.

Można pokazać, że ponieważ funkcja $f(r)$ jest monotonicznie malejąca oraz spełniony jest warunek (2.21), to $\lim_{r \rightarrow 0^+} f(r) = 0$ (dowód w [4]). Oznacza to, że we wzorze (2.14) przy założeniu (2.7) całki trzecia i czwarta są równe zero. Ponieważ wielkości $\bar{u}_3, \bar{\varphi}_i, \bar{\sigma}_{j3}, \bar{\mu}_{ji}$ spełniają warunki brzegowe (2.1) lub (2.2) lub (2.3) lub (2.4) — gdzie $f_i = 0$, to pierwsza całka w (2.14) znika. Przy założeniu, że $\delta \rightarrow \infty$ zarówno z warunków (2.5) jak i (2.6) wynika, że druga całka w (2.14) jest równa zero, czyli $F = 0$.

Ponieważ F jest formą kwadratową dodatnio określoną (wzór (2.12)), to (2.15) jest równoważne warunkom:

$$(2.28) \quad \bar{\gamma}_{i3} = 0, \quad \bar{\kappa}_{ij} = 0 \quad \text{dla } x \in D.$$

Z (2.28) i (2.10) wynika, że

$$(2.29) \quad \bar{\sigma}_{i3} = 0, \quad \bar{\mu}_{ij} = 0.$$

Na podstawie (2.28), (2.29) i (1.3) można sformułować następujące twierdzenie:

Zagadnienie brzegowe dla obszaru \bar{D} sformułowane przez równania równowagi (1.2), warunki brzegowe (2.1) lub (2.2) lub (2.3) lub (2.4), warunki wypromieniowania w nieskończoności (2.5) lub (2.6) oraz warunki (2.7) lub (2.8) jest jednoznaczne względem naprężeń i odkształceń $\sigma_{j3}, \mu_{ij}, \gamma_{i3}, \kappa_{ij} \in C^1(D) \cap C(\bar{D} - \{(0, a), (0, -a)\})$.

Literatura cytowana w tekście

1. W. NOWACKI, *Teoria niesymetrycznej sprężystości*, PWN, Warszawa 1971.
2. W. NOWACKI, *The «Second» Plane Problem of Micropolar Elasticity*, Bull. Acad. Polon. Sci., Série Sci. Tech., **18** (1970).
3. Praca zbiorowa red. W. D. KUPRADZE, *Wybrane zagadnienia teorii sprężystości i termosprężystości*, Wyd. PAN, 1970.
4. J. K. KNOWLES, T. A. PUCIK, *J. of Elasticity*, **3**, 3 (1973).

Резюме

ОБ ОДНОЗНАЧНОСТИ РЕШЕНИЙ СМЕШАННЫХ КРАЕВЫХ ЗАДАЧ
ДЛЯ МИКРОПОЛЯРНОГО ПОЛУПРОСТРАНСТВА

В работе рассмотрена однозначность решений в области $\bar{D} = \{(x_1, x_2) \in R^2; x_1 \geq 0, x_2 \in R\}$ для системы уравнений равновесия «второго» плоского деформированного состояния линейной несимметричной теории упругости со смешанными краевыми условиями в классе функций $C^2(D) \cap C^1(D - \{(0, a), (0, a)\})$.

Summary

ON UNIQUENESS OF SOLUTION OF MIXED BOUNDARY VALUE PROBLEMS FOR
A MICROPOLAR HALF-SPACE

In the present paper the problem of uniqueness of solutions is considered for a system of equilibrium equations of the second plane state of strain of the linear micropolar elasticity in the case of a mixed boundary value problem defined in the region $\bar{D} = \{(x_1, x_2) \in R^2; x_1 \geq 0, x_2 \in R\}$.

INSTYTUT MECHANIKI
UNIwersytetu warszawskiego

*Praca została złożona w Redakcji dnia 12 sierpnia 1977 r.
Ponownie 13 marca 1978 r.*